

## 第1章のポイント

- ① 熱力学はマクロな変化を対象とする
- ② 記法 (1.7 参照)
- ③ 偏微分 (1.8 参照)

## 第2章

2.1 ~ 2.3 略

2.4 同じ状態 = 全てのマクロな物理量が一致  
異なる " = 少なくとも1つのマクロな物理量が異なる

$$\begin{aligned} f(x) + f(x-x) &= 0 \text{ のとき} \\ f'(x) &= f'(x-x) \\ x &= \frac{x}{2} \text{ で } (f(x) + f(x-x))' = 0 \end{aligned}$$

## 2.5 エネルギー

- ・内部エネルギーなどの見落としがちなエネルギーも漏れなく合算した全エネルギーが保存される。
- ・状況に応じて必要最小限の最適な理論を使って分析。

・考慮するエネルギー  $E = E(\text{後}) - E(\text{前})$

- ・孤立系では全エネルギー  $U$  は保存される。つまり  $\Delta U = 0$
- ・外部とのエネルギーのやりとりがあるとき  
 $\Delta U =$  外部から流れ込んだエネルギーの総量

## 2.6 部分系・複合系

複合系  $\xrightleftharpoons[\text{複合}]{\text{分割}}$  部分系      どちらもマクロ系

- ある系を同じ体積の部分系に分割したときに、どのように分割しても、どんなマクロ変数の値も全ての部分系で同じ値をとるとき、その系の状態はマクロに見て均一な状態という。

## 2.7 相加性・示量性・示強性

- あるマクロな物理量  $X$  について、部分系に分割したときの値  $X^{(i)}$  ( $i=1, 2, 3, \dots$ ) について

$$X = \sum X^{(i)}$$

が成立するとき  $X$  を「相加的な物理量」「相対的な変数」という。

特に系が均一なとき

$X \propto V$  が成立し、 $X$  は「示量的な物理量」又は「示量変数」という。

- マクロに見て均一な状態にある系について、

あるマクロな物理量  $X$  が「部分系で体積によらず、一定のとき  $X$  は「示強的な物理量」又は「示強変数」とあるという。

「圧力  $P$ 、温度  $T$ 、化学ポテンシャル  $\mu$  など」

## 2.8 互差による束縛

略

## 2.9 束縛条件をマクロ変数で表現する

## 2.10 内部束縛      内部束縛が全くないような系を「単純系」と呼ぶ。

## 2.11 平均値とゆがみ

$$\langle N \rangle = kV$$

$$\Delta \langle N \rangle \propto V$$

$$\frac{\Delta N}{\langle N \rangle} \propto V^{-1/2} \quad \text{よし}$$

$$\frac{\Delta N}{\langle N \rangle} \propto V^{-1/2} \rightarrow 0 \quad (V \rightarrow \infty)$$

### 3.1 本質的に定まる部分

### 3.2 平衡状態への移行

#### 3.2.1 仮定 I

- (i) 孤立系を放置  $\rightarrow$  (定数) 平衡状態
- (ii) 平衡状態の系の部分系は平衡状態
- (iii) 平衡状態は、与えられた内部束縛条件のもとでエネルギーといくつかの相加的変数の値の組と一対一に対応する。

#### 3.2.2 マクロ変数の完全系

##### 定義

与えられた内部束縛条件のもとで、平衡状態を(本質的に定まる部分を除いて)一意的に指定するのに必要かつ十分なマクロ変数の組をマクロ変数の完全系と言う。  
特に、全ての変数が相加的変数であった場合、相加的変数の完全系あるいは示量変数の完全系と言う。

### 3.3 エントロピー

#### 3.3.1 部分系への分書 I

複合系の相加的変数の完全系は、その部分系の相加的変数の完全系を含む

#### 3.3.2 仮定 II: エントロピー

- (i) 任意の系のそれぞれの平衡状態ごとに実数値が一意的に定まるエントロピーという量が存在する。
- (ii)  $S = S(U, X_1, X_2, \dots, X_t)$   
( $U, X_1, X_2, \dots, X_t$  は完全系)  
 $U$  の関数としては 1 階 (偏) 微分可能
- (iii)  $S(U, X_1, \dots, X_t; C_1, \dots, C_b) \geq \sum S^{(i)}(U^{(i)}, X_1^{(i)}, \dots, X_{t_i}^{(i)})$   
(内部束縛のないように分書 I)

#### 3.3.3, 3.3.4 略

#### 3.3.5 仮想エントロピー $\tilde{S} = \sum S^{(i)}$

### 3.4 熱力学的状態空間

## 第4章 エントロピーの性質

### 4.1 相加性 (エントロピーは相加的である。)

### 4.2 同次性

$$f \text{ が } l \text{ 次同次関数のとき } (l \in \mathbb{Z}, l \geq 0)$$

$$f(\lambda x, \lambda y, \dots) = \lambda^l f(x, y, \dots) \quad \forall \lambda \in \mathbb{R}$$

均一な平衡状態にある単純系の  $S$  は  
示量変数の 1 次同次関数である。

### 4.3 エントロピー密度

$$S \equiv S(V, u, v_0, v_1, \dots)$$

$$S(U, V, N, \dots, X_t) = V s(u, n, \dots, x_t)$$

引数  $t+1$  個                       $t$  個 ( $V$  が "なくなる")

( $t+1$ ) 個の示量変数が "完全系であるような"  
均一な平衡状態にある単純系の性質は  
 $t$  個の変数をもつ関数であるエントロピー密度  $s$  で決まる

### 4.4 凸性

#### 4.4.1 凸関数

$$f(\lambda a + (1-\lambda)b) \geq \lambda f(a) + (1-\lambda)f(b) \quad 0 < \lambda < 1$$

$a$  と  $b$  のとき  $f(x)$  は上に凸という。

左側微分係数  $D_x^- f = \lim_{\epsilon \rightarrow +0} \frac{f(x) - f(x-\epsilon)}{\epsilon} = f'(x-0)$   
 右側微分係数  $D_x^+ f = \lim_{\epsilon \rightarrow +0} \frac{f(x+\epsilon) - f(x)}{\epsilon} = f'(x+0)$

区間  $I$  における上に凸な関数  $f(x)$  に対して  
 $f'(x-0) \geq f'(x+0)$  が成立  
 また、 $f'(a+0) \geq f'(b-0) \quad \forall a, b \in I, a < b$   
 $f'(a) \geq f'(b)$

区間  $I$  で " $f(x), g(x)$  が"上に凸"

$\Rightarrow c f(x)$  ( $c > 0$ ),  $f(x) + g(x)$ ,  $\min[f(x), g(x)]$  も上に凸  
 $x_0 - x \in I$  の範囲で " $f(x_0 - x)$  も  $x$  の関数として上に凸"

$f(x)$  が区間  $I$  で "上に凸" なとき

- $f'(x_0) = 0$  或  $f'(x_0 + 0) \leq 0 \leq f'(x_0 - 0) \Rightarrow f(x_0) \geq f(x)$  ( $x \in I$ )
- 上を満たす  $x_0$  が存在しないとき,  $f(x)$  は  $I$  の端点で最大値

#### 4.4.2 多変数の凸関数

" $f(\vec{x})$  が"上に凸" のとき

$$f(\lambda \vec{a} + (1-\lambda)\vec{b}) \geq \lambda f(\vec{a}) + (1-\lambda)f(\vec{b}) \quad 0 < \lambda < 1$$

#### 4.4.3 エントロピーの凸性

$$S(\lambda U_a + (1-\lambda)U_b, \lambda V_a + (1-\lambda)V_b)$$

$$\geq S(\lambda U_a, \lambda V_a) + S((1-\lambda)U_b, (1-\lambda)V_b)$$

$$= \lambda S(U_a, V_a) + (1-\lambda) S(U_b, V_b)$$

$\therefore$  上に凸

均一な平衡状態にある単純系のエントロピーは、示量変数の完全系  $U, X_1, \dots, X_t$  のどの変数についても偏微分可能で、偏微分係数は連続な非増加関数である。

#### 4.5 エネルギー表示の基本関係式

均一な平衡状態にある単純系のエネルギー  $U$  は  $S, X_1, \dots, X_t$  のどの変数についても偏微分可能で、偏微分係数は連続な非減少関数である。特に、 $S$  に関する偏微分係数は正で連続で非減少である。

均一な平衡状態にある単純系のエネルギー  $U$  は  $S, X_1, \dots, X_t$  の1次同次関数である。

i.e.  例えば  $X_1 = V$  のとき  $\psi$  は  $V$  によらず  $S$  だけ。

エネルギー表示の基本関係式:  $U = U(S, X_1, \dots, X_t)$   
エントロピー表示:  $S = S(U, X_1, \dots, X_t)$

### 4.6 略

## 第5章 示強変数

### 5.1 エントロピー表示の示強変数

$$\pi_k(X_0, \dots, X_t) \equiv \frac{\partial S(X_0, \dots, X_t)}{\partial X_k}$$

1次同次関数  $f$  の偏微分係数は  $(l-1)$  次同次関数

i.e.  $\pi_k(X_0, \dots, X_t)$  は 0 次同次関数  
 $\therefore \pi_k(\lambda X_0, \dots, \lambda X_t) = \pi_k(X_0, \dots, X_t) \quad \forall \lambda > 0$

$\pi_k$  は示強変数であり、「 $X_k$  に共役なエントロピー表示の示強変数」と呼ばれる。

$$\text{逆温度 } B \equiv \frac{\partial S}{\partial U}$$

$B$  は均一な平衡状態にある単純系では一意的に定まり、値は正で、 $U$  の関数としては連続で非増加

### 5.2 エネルギー表示の示強変数

$$P_k(X_0, \dots, X_t) \equiv \frac{\partial U}{\partial X_k}$$

$P_k$  は  $X_k$  に共役なエネルギー表示の示強変数

(絶対)温度  $T \equiv \frac{\partial U}{\partial S}$

$T$  は均一な平衡状態にある単純系では、一意的に定まり、値は正で、 $S$  の関数としては連続で非減少

圧力  $P \equiv -P_V = -\frac{\partial U}{\partial V}$

化学ポテンシャル  $\mu \equiv P_N = \frac{\partial U}{\partial N}$

### 5.3 わずかに異なる平衡状態の比較

#### 5.3.1 エネルギー表示

$$dU \equiv \sum_{R=0}^{\pm} \frac{\partial U}{\partial X_R} dX_R = \sum_{R=0}^{\pm} P_R dX_R$$

( $= TdS - PdV + \mu dN + \dots$ )

#### 5.3.2 エントロピー表示

$$dS \equiv \sum_{R=0}^{\pm} \frac{\partial S}{\partial X_R} dX_R = \sum_{R=0}^{\pm} \pi_R dX_R$$

( $= BdU + \pi_V dV + \pi_N dN + \dots$ )

#### 5.3.3 $P_R$ と $\pi_R$ の換算

$$dU = \sum_{R=0}^{\pm} P_R dX_R$$

$$= TdS + \sum_{R=1}^{\pm} P_R dX_R$$

$$\therefore dS = \frac{1}{T} dU + \frac{1}{T} \sum_{R=1}^{\pm} P_R dX_R$$

これと  $dS = \sum_{R=0}^{\pm} \pi_R dX_R$

$$= BdU + \sum_{R=1}^{\pm} \pi_R dX_R \quad (*)$$

$$\frac{1}{T} dU - \frac{1}{T} \sum_{R=1}^{\pm} P_R dX_R = BdU + \sum_{R=1}^{\pm} \pi_R dX_R$$

$$(B - \frac{1}{T}) dU + \sum_{R=1}^{\pm} (\pi_R + \frac{1}{T} P_R) dX_R = 0$$

これは  $dU = dX_0, dX_1, dX_2, \dots, dX_t$  に対する恒等式なので

$$B - \frac{1}{T} = 0, \quad \pi_R + \frac{1}{T} P_R = 0$$

$$\therefore \boxed{B = \frac{1}{T}, \quad \pi_R = -\frac{P_R}{T}}$$